

日本国特許庁  
PATENT OFFICE  
JAPANESE GOVERNMENT

5/14/3b/102  
Jc978 U.S. PTO  
09/900329  
07/06/01

別紙添付の書類に記載されている事項は下記の出願書類に記載されている事項と同一であることを証明する。

This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed with this Office.

出願年月日  
Date of Application:

2000年 7月 6日

出願番号  
Application Number:

特願2000-205724

出願人  
Applicant(s):

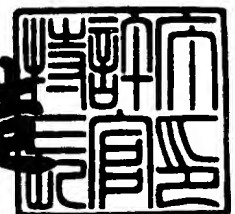
インターナショナル・ビジネス・マシーンズ・コーポレーション

CERTIFIED COPY OF  
PRIORITY DOCUMENT

2000年12月22日

特許庁長官  
Commissioner,  
Patent Office

及川耕造



出証番号 出証特2000-3107295

【書類名】 特許願

【整理番号】 JP9000129

【提出日】 平成12年 7月 6日

【あて先】 特許庁長官 殿

【国際特許分類】 H04Q 7/00

【発明者】

【住所又は居所】 神奈川県大和市下鶴間 1 6 2 3 番地 1 4 日本アイ・ピー・エム株式会社 東京基礎研究所内

【氏名】 相原 達

【発明者】

【住所又は居所】 神奈川県大和市下鶴間 1 6 2 3 番地 1 4 日本アイ・ピー・エム株式会社 東京基礎研究所内

【氏名】 下遠野 享

【発明者】

【住所又は居所】 神奈川県大和市下鶴間 1 6 2 3 番地 1 4 日本アイ・ピー・エム株式会社 東京基礎研究所内

【氏名】 水谷 晶彦

【特許出願人】

【識別番号】 390009531

【氏名又は名称】 インターナショナル・ビジネス・マシーンズ・コーポレーション

【代理人】

【識別番号】 100086243

【弁理士】

【氏名又は名称】 坂口 博

【復代理人】

【識別番号】 100104880

【弁理士】

【氏名又は名称】 古部 次郎

【選任した代理人】

【識別番号】 100091568

【弁理士】

【氏名又は名称】 市位 嘉宏

【選任した代理人】

【識別番号】 100106699

【弁理士】

【氏名又は名称】 渡部 弘道

【選任した復代理人】

【識別番号】 100100077

【弁理士】

【氏名又は名称】 大場 充

【手数料の表示】

【予納台帳番号】 081504

【納付金額】 21,000円

【提出物件の目録】

【物件名】 明細書 1

【物件名】 図面 1

【物件名】 要約書 1

【包括委任状番号】 9706050

【包括委任状番号】 9704733

【包括委任状番号】 0004480

【プルーフの要否】 要

【書類名】 明細書

【発明の名称】 通信方法、無線アドホックネットワーク、通信端末、およびブルートゥース端末

【特許請求の範囲】

【請求項 1】 複数の無線局の間で所定のクラスタを形成し、当該クラスタの管理を行うクラスタヘッドを選択してグループ通信を行う通信方法であって、前記クラスタに属する無線局の 1 つ以上を仮クラスタヘッドとして動作させ、前記無線局が前記仮クラスタヘッドとなった場合における通信効率を判定し、判定された前記通信効率に基づいて前記クラスタを構成する無線局の中から当該クラスタにおけるクラスタヘッドを選定することを特徴とする通信方法。

【請求項 2】 前記グループ通信は、スレーブ間通信ができないマスタ・スレーブ構成をとる無線アドホックネットワークにおいてなされることを特徴とする請求項 1 記載の通信方法。

【請求項 3】 前記無線局を仮クラスタヘッドとして巡回させる動作および前記クラスタを構成するそれぞれの無線局が当該仮クラスタヘッドに対して接続を試みる動作を定めたスケジュールを生成し、

前記クラスタを構成する無線局は、生成された前記スケジュールに基づいて同期して動作することを特徴とする請求項 1 記載の通信方法。

【請求項 4】 前記仮クラスタヘッドとしての動作後に、元のクラスタ構成に戻る動作および当該元のクラスタ構成に戻れない場合の回復動作を予め回復スケジュールとして定め、

前記クラスタを構成する無線局は、生成された前記回復スケジュールに基づいて同期して動作することを特徴とする請求項 1 記載の通信方法。

【請求項 5】 クラスタヘッドであるノードおよび 1 つ以上のクラスタメンバであるノードからなるクラスタを構成する無線アドホックネットワークにおいて、

前記クラスタヘッドであるノードは、前記クラスタメンバであるノードに対する自らのリンク状態を把握し、当該リンク状態の把握に基づいてクラスタヘッド交代スケジュールを生成して当該クラスタメンバであるノードに配布し、

前記クラスタメンバであるノードは、配布された前記クラスタヘッド交代スケジュールに基づき前記クラスタを構成するノードに対する自らのリンク状態を把握して前記クラスタヘッドであるノードに送信することを特徴とする無線アドホックネットワーク。

【請求項 6】 前記クラスタヘッドであるノードは、前記クラスタメンバであるノードから送信された前記リンク状態に基づいてクラスタヘッドの権限を委譲するか否かを判断し、委譲する場合には、委譲してもよいノードに対して権限の委譲を試みることを特徴とする請求項 5 記載の無線アドホックネットワーク。

【請求項 7】 前記クラスタヘッドであるノードは、委譲してもよい前記ノードに対する委譲に失敗した場合には、自らがクラスタヘッドを継続する元のクラスタ構成に戻れるように、元のクラスタ構成に戻る時刻を定めることを特徴とする請求項 6 記載の無線アドホックネットワーク。

【請求項 8】 クラスタヘッドであるノードおよび 1 つ以上のクラスタメンバであるノードからなるクラスタを構成する無線アドホックネットワークにおいて、

前記クラスタヘッドは、前記クラスタを構成する前記クラスタメンバに対して仮クラスタヘッドとなる巡回動作を定めたスケジュールを配布し、

前記クラスタメンバは、配布された前記スケジュールに基づき、仮クラスタヘッドとして他のノードとの通信状態を把握して前記クラスタヘッドに送信し、当該クラスタヘッドからの権限の委譲に基づいて、新たにクラスタヘッドとなり得ることを特徴とする無線アドホックネットワーク。

【請求項 9】 前記クラスタヘッドは、前記クラスタの構成直後、または、エラーレートの高いノードが検出された時点で前記巡回動作を定めたスケジュールを配布することを特徴とする請求項 8 記載の無線アドホックネットワーク。

【請求項 10】 クラスタを構成する複数のノードの 1 つとして構成可能であると共に、当該複数のノードの中でクラスタヘッドとして当該クラスタを構成する残りのノードであるクラスタメンバとの通信を可能とする通信端末であって、

前記クラスタメンバとのリンク状態を把握するリンク状態把握手段と、

前記クラスタメンバが仮クラスタヘッドとなった場合における他のノードとのリンク状態を認識する仮クラスタヘッドリンク状態認識手段と、

前記リンク状態把握手段により把握されたリンク状態と、前記仮クラスタヘッドリンク状態認識手段により認識されたリンク状態とに基づいて、特定のノードへのクラスタヘッドの委譲を決定する委譲決定手段とを備えることを特徴とする通信端末。

【請求項 1 1】 前記リンク状態把握手段は、前記クラスタメンバごとにテストデータを送信してパケットエラーレートを検出することによりリンク状態を把握することを特徴とする請求項 1 0 記載の通信端末。

【請求項 1 2】 前記クラスタメンバを順番に仮クラスタヘッドとして巡回させるためのスケジュールを作成するスケジュール作成手段と、

前記スケジュール作成手段により作成された前記スケジュールを前記クラスタメンバに対して配布するスケジュール配布手段とを更に備えたことを特徴とする請求項 1 0 記載の通信端末。

【請求項 1 3】 前記スケジュール作成手段により作成される前記スケジュールは、適切なクラスタヘッド候補を探索するために、仮クラスタヘッドをノード間で巡回させる時刻、それぞれのノードが仮クラスタヘッドに対して接続を試みる時刻、および試みようとする接続が失敗した場合に再接続を繰り返す期間が定められていることを特徴とする請求項 1 2 記載の通信端末。

【請求項 1 4】 前記スケジュール作成手段は、前記リンク状態把握手段により前記リンク状態に問題があると判断される場合に、前記スケジュールを作成することを特徴とする請求項 1 2 記載の通信端末。

【請求項 1 5】 クラスタを構成する複数のノードの 1 つとして構成可能であると共に、当該複数のノードの中でクラスタメンバとして他のノードであるクラスタヘッドとの通信を可能とする通信端末であって、

前記クラスタヘッドからクラスタヘッドとしての適性度を判定するための巡回スケジュールを受信する受信手段と、

前記受信手段により受信した前記巡回スケジュールに基づいて、前記クラスタを構成する他のノードとの通信状態を把握する通信状態把握手段と、

前記通信状態把握手段により把握された前記通信状態を前記クラスタヘッドに対して送信する送信手段とを備えたことを特徴とする通信端末。

【請求項 1 6】 ピコネットを構成する複数の無線局の 1 つとして構成可能であると共に、マスタとして複数のスレーブを管理することができるブルートゥース端末であって、

管理する前記複数のスレーブとの通信状態を把握する通信状態把握手段と、

前記通信状態把握手段による通信状態の把握によって、自らがマスタとして不適当であると判断される場合には、前記ピコネットを構成する所定のスレーブに対してマスタとしての権限を委譲して当該ピコネットの再構成を行う権限委譲手段とを備えたことを特徴とするブルートゥース端末。

【請求項 1 7】 前記ピコネットを構成する前記複数のスレーブを順番に仮マスタとして巡回させるためのスケジュールを作成するスケジュール作成手段と、

前記スケジュール作成手段により作成された前記スケジュールを前記複数のスレーブに対して配布するスケジュール配布手段とを更に備えたことを特徴とする請求項 1 6 記載のブルートゥース端末。

【請求項 1 8】 前記複数のスレーブから、仮マスタとして巡回した際の他の無線局との通信状態を受信する通信状態受信手段と、

前記通信状態受信手段によって受信された通信状態に基づいて、前記所定のスレーブに対してマスタとしての権限を委譲することを決定することを特徴とする請求項 1 7 記載のブルートゥース端末。

【発明の詳細な説明】

【0 0 0 1】

【発明の属する技術分野】

本発明は、複数の無線局による通信に係り、特に、複数の無線局によってクラスタを構成して通信を行う通信方法等に関する。

【0 0 0 2】

【従来の技術】

近年、携帯情報端末の小型化、軽量化によって、情報端末を気軽に持ち運び、

多くのユーザ間で使用されるようになっている。それに伴い、モバイル環境下で自由な情報交換を行うために、オンデマンド型の通信として無線アドホックネットワークを構築する研究が多くなされている。この無線アドホックネットワークは、モバイルコンピューティングの一形態として、距離と時間が近接した状況において、一時的に集合した端末の間でデータの送受信を行うための通信手段を提供することを目的とし、情報端末を持った複数の人間が、必要になったその場で構成するネットワークである。

#### 【 0 0 0 3 】

一方で、多様な機器に製造過程で組み込まれる短距離無線技術を利用し、モバイルおよびビジネスユーザに便利なサービスを提供することを目的として、ブルートゥース(Bluetooth)が急速に注目され始めている。このBluetoothは、小型で高性能な無線トランシーバをベースとし、IEEE 802 標準に準拠する 4 8 b i t アドレスが割り当てられており、規制のない 2 . 4 5 G H z I S M の自由帯域で稼働することが可能である。また、モバイルとビジネスユーザに最適な 1 0 m をカバー範囲とし、消費電力がスタンバイモードでわずか 0 . 3 m A であるため、バッテリー利用の機器の寿命を伸ばすことができる。このBluetoothは、電話やデジタルカメラ、プリンタなどの周辺機器に簡易に搭載でき、ノートパソコンや P D A (Personal Digital Assistance) などの情報端末機器にも標準装備されることが期待されている。その場合に、Bluetooth搭載のノートパソコンや P D A を用いて、例えば会議室にてアドホックに通信できるといったシステムは、極めて自然な応用事例として考えることができる。

#### 【 0 0 0 4 】

##### 【発明が解決しようとする課題】

しかしながら、無線アドホック通信は、伝統的な有線ネットワークや、最近、実用化が進んでいる無線ネットワークと、通信路またはネットワークの構成において根本的に異なるところがあり、普及の障害となっている。

#### 【 0 0 0 5 】

即ち、例えば、通信を開始するにあたっては、まず、ネットワークを構成しなければならないが、有線ネットワークにおいては、ネットワーク管理者が、ケー



ブルおよび端子の施設、ルーターの設置などの設備を事前に準備しており、ネットワークに参加するには、ユーザは端子に接続すればよい。無線ネットワークにおいても、ネットワーク管理者がサービスエリアを定義し、固定基地局を配しており、ネットワークに参加するには、ユーザはサービスエリアで基地局にアクセスすればよい。それに対し、アドホックネットワークでは、ネットワーク管理者が存在せず、通信を始める前に、アドホックに集まったユーザ同士がなんらかの形でネットワークを構成しなければならない。即ち、ユーザ同士が相談して、実質的な配線作業をしなければならないのである。このことを、人手を介さず自動的に実現するのは困難であると同時に、時間的制約を考慮すれば、でき上がった配線状態は、多くの場合最適なものとはならない。

## 【0006】

また、各無線局が移動することが問題を更に複雑化している。アドホックネットワークでは、各無線局がばらばらに移動するため、定期的にネットワーク構成の最適化が必要となる。また、その最適化は、基地局のような不動なものを仮定することができないため、しばしば、ネットワークトポロジーを大きく変えるものになってしまう。

## 【0007】

ここで、例えばBluetooth等による無線データ通信では、マスタ・スレーブ構成が取られている。このマスタ・スレーブ構成では、マスタによって複数のスレーブに接続することはできるが、スレーブ同士の通信を行うことはできない。このような制約下にあるアドホックネットワークにおいては、クラスタヘッドの選出が極めて重要な問題となる。ここでは、スレーブ同士の通信ができないことから、全ての通信はマスタ・スレーブ間の通信によって実現されることとなる。その結果、不適切なクラスタヘッドが選出されると、クラスタ全体の通信効率に直接、影響を与えることとなる。

## 【0008】

通常のアドホックネットワークにおいては、クラスタメンバ同士にて通信が行える場合が多く、クラスタヘッドの仕事はクラスタの管理や、通信路の維持等が中心的である。そのため、クラスタヘッドの通信効率に与える影響はBluetooth

ほどは大きくない。また、たとえクラスタヘッドを最適に選んだとしても、クラスタメンバ各局、更にクラスタヘッド自体が移動するので、このトポロジーが維持されるとは限らない。そのため、従来では、取り敢えずつながればよい、という考え方が支配的であった。一般に、クラスタヘッドの選出を行うためには、通信周波数および送受信のタイミングを同期させるオーバヘッドが必要である上、無線特有の隠れ端末問題(例えば、局Aが局B,Cと通信可能であっても、局Bと局Cは直接通信不可能であること)のため、クラスタの最適化、クラスタの再構成そのものが、効果的ではなかった。

#### 【0009】

その一方で、前述したような、会議室に人が集まってきて、それぞれの人があるノートパソコンの間でファイルやメッセージの交換などの通信をアドホックに行いたいような典型的なアプリケーションを想定した場合には、クラスタヘッドの最適化が極めて重要となる。例えば、会議中、人はほとんど移動せず、移動してもせいぜい歩く程度のゆっくりした速度が普通であるが、その一方で、会議では参加者の出入りがあり、無線局の新たな増減がある。たとえ無線局の移動がなくても、こうした無線局の増減により、最適なクラスタヘッドが変わる可能性があり、通信の効率を保つためには、クラスタの動的な再構成が必要となる。しかしながら、クラスタの再構成に時間がかかるため、再構成中に通信が中断されるオーバヘッドの問題が生じてしまう。また、現在確立されているクラスタを解消してしまい、新たなクラスタに再構成するため、すべての無線局が新しいクラスタに移動できる保証がないことも大きな問題となる。

#### 【0010】

また、例えば、人の出入りに応じて、参加者が合議のもとで、人的操作によってクラスタヘッドを変更することも考えられる。しかしながら、人にとっては、どの無線局が最適なクラスタヘッドであるかを容易には判断することができない。即ち、無線通信の場合、目に見えない障害物や個々の無線局による性能によってエラーレートが異なってしまい、例えば、無線局間の距離が近いことが通信し易いことにはならないためである。その結果、通信状態を把握するためには、実際に通信して、エラーレートなどを観測する必要がある、人的操作によってクラ

スタヘッドを変更することは現実的ではない

【 0 0 1 1 】

一方、Bluetoothでは、マスタとスレーブにおける通信の開始には、無線局の探索に必要なInquiryというプロセスと、スレーブ局がマスタ局と接続を行うためのPageという時間のかかるプロセスが必要となる。スペックによれば、標準的なプロセスでInquiryを行うには最低10.24秒以上継続して電波を発信し続けなければならない。また、これによって発見されたデバイスと接続を確立するには1台あたり平均1.5秒のPageが必要とされる。従って、妨害のない標準的な場合においても、クラスタの再構成には20秒程度の時間を要してしまう。

【 0 0 1 2 】

本発明は、以上のような技術的課題を解決するためになされたものであって、その目的とするところは、無線アドホック通信において、ネットワーク通信を自動的かつ最適に行うことにある。

また他の目的は、不適格なクラスタヘッドの状態を検出し、より良いクラスタヘッドを再選出することにある。

更に他の目的は、ネットワークの構成直後、または極めてエラーレートの高い無線局が発生したときに、ネットワーク構成を最適化することにある。

【 0 0 1 3 】

【課題を解決するための手段】

かかる目的のもと、本発明は、クラスタ内の各無線局を、予め取り決めた時刻と期間で順番に仮クラスタヘッドとして機能させてみて、それぞれが仮クラスタヘッドとなったときに構成する仮クラスタメンバとの受信レベル(接続電波状況)を取得し、それらを現在のクラスタヘッドとの接続電波状況と比較して改善される場合は、クラスタヘッドを交代するように構成している。即ち、本発明は、複数の無線局の間で所定のクラスタを形成し、クラスタの管理を行うクラスタヘッドを選択して、例えばスレーブ間通信ができないマスタ・スレーブ構成をとる無線アドホックネットワーク等にてグループ通信を行う通信方法であって、このクラスタに属する無線局の1つを仮クラスタヘッドとして動作させ、無線局が仮クラスタヘッドとなった場合における通信効率を判定し、判定された通信効率に基

づいてクラスタを構成する無線局の中からクラスタにおけるクラスタヘッドを選定することを特徴としている。

【 0 0 1 4 】

ここで、この無線局を仮クラスタヘッドとして巡回させる動作およびクラスタを構成するそれぞれの無線局が仮クラスタヘッドに対して接続を試みる動作を定めたスケジュールを生成し、クラスタを構成する無線局は、生成されたこのスケジュールに基づいて同期して動作することを特徴とすれば、クラスタの再構成を非同期に行う場合に比べてクラスタの再構成にかかる時間を短縮できる点で好ましい。

また、この仮クラスタヘッドとしての動作後に、元のクラスタ構成に戻る動作および元のクラスタ構成に戻れない場合の回復動作を予め回復スケジュールとして定め、このクラスタを構成する無線局は、生成された回復スケジュールに基づいて同期して動作することを特徴とすれば、万一、クラスタヘッド交代作業中にエラーが発生した場合であっても、事前のスケジュールに基づいて対応をとることが可能となる。

【 0 0 1 5 】

一方、本発明は、クラスタヘッドであるノードおよび1つ以上のクラスタメンバであるノードからなるクラスタを構成する無線アドホックネットワークにおいて、このクラスタヘッドであるノードは、クラスタメンバであるノードに対する自らのリンク状態を把握し、このリンク状態の把握に基づいてクラスタヘッド交代スケジュールを生成してクラスタメンバであるノードに配布し、クラスタメンバであるノードは、配布されたクラスタヘッド交代スケジュールに基づきクラスタを構成するノードに対する自らのリンク状態を把握してクラスタヘッドであるノードに送信することを特徴としている。

【 0 0 1 6 】

ここで、このクラスタヘッドであるノードは、クラスタメンバであるノードから送信されたリンク状態に基づいてクラスタヘッドの権限を委譲するか否かを判断し、委譲する場合には、委譲してもよいノードに対して権限の委譲を試みることを特徴とすれば、クラスタの再構成を行う手間の割にリンク状態の改善効果が

低い場合等、クラスタの状態に応じて最適な状況を選択することが可能となる。

また、このクラスタヘッドであるノードは、委譲してもよいノードに対する委譲に失敗した場合には、自らがクラスタヘッドを継続する元のクラスタ構成に戻るよう、元のクラスタ構成に戻る時刻を予め定めることを特徴とすれば、クラスタヘッドの交代作業中にエラーが生じた場合でも適切に復旧することができる。

#### 【0017】

他の観点から把らえると、本発明は、クラスタヘッドであるノードおよび1つ以上のクラスタメンバであるノードからなるクラスタを構成する無線アドホックネットワークにおいて、このクラスタヘッドは、クラスタを構成するクラスタメンバに対して仮クラスタヘッドとなる巡回動作を定めたスケジュールを配布し、このクラスタメンバは、配布されたスケジュールに基づき、仮クラスタヘッドとして他のノードとの通信状態を把握してクラスタヘッドに送信し、クラスタヘッドからの権限の委譲に基づいて、新たにクラスタヘッドとなり得ることを特徴としている。

ここで、このクラスタヘッドは、クラスタの構成直後、または、エラーレートの高いノードが検出された時点で巡回動作を定めたスケジュールを配布することを特徴とすれば、クラスタの再構成が必要なときに、必要な作業を円滑に行うことができる点で好ましい。

#### 【0018】

一方、本発明は、クラスタを構成する複数のノードの1つとして構成可能であると共に、この複数のノードの中でクラスタヘッドとして残りのノードであるクラスタメンバとの通信を可能とする通信端末であって、クラスタメンバとのリンク状態を把握するリンク状態把握手段と、クラスタメンバが仮クラスタヘッドとなった場合における他のノードとのリンク状態を認識する仮クラスタヘッドリンク状態認識手段と、把握されたリンク状態と、認識されたリンク状態とに基づいて、特定のノードへのクラスタヘッドの委譲を決定する委譲決定手段とを備えることを特徴としている。

#### 【0019】

このリンク状態把握手段は、クラスタメンバごとにテストデータを送信してパケットエラーレートを検出することによりリンク状態を把握することを特徴とすることができる。

また、クラスタメンバを順番に仮クラスタヘッドとして巡回させるために、例えば、適切なクラスタヘッド候補を探索するために、仮クラスタヘッドをノード間で巡回させる時刻、それぞれのノードが仮クラスタヘッドに対して接続を試みる時刻、および試みようとする接続が失敗した場合に再接続を繰り返す期間が定められているスケジュールを作成するスケジュール作成手段と、このスケジュール作成手段により作成されたスケジュールをクラスタメンバに対して配布するスケジュール配布手段とを更に備えたことを特徴としている。

更に、このスケジュール作成手段は、リンク状態把握手段によりリンク状態に問題があると判断される場合に、スケジュールを作成することを特徴とすることができる。

#### 【 0 0 2 0 】

また、本発明は、クラスタを構成する複数のノードの1つとして構成可能であると共に、この複数のノードの中でクラスタメンバとして他のノードであるクラスタヘッドとの通信を可能とする通信端末であって、クラスタヘッドからクラスタヘッドとしての適性度を判定するための巡回スケジュールを受信する受信手段と、受信した巡回スケジュールに基づいて、クラスタを構成する他のノードとの通信状態を把握する通信状態把握手段と、把握された通信状態をクラスタヘッドに対して送信する送信手段とを備えたことを特徴としている。

#### 【 0 0 2 1 】

一方、本発明は、ピコネットを構成する複数の無線局の1つとして構成可能であると共に、マスタとして複数のスレーブを管理することができるブルートゥース端末であって、管理する複数のスレーブとの通信状態を把握する通信状態把握手段と、この通信状態把握手段による通信状態の把握によって、自らがマスタとして不適当であると判断される場合には、ピコネットを構成する所定のスレーブに対してマスタとしての権限を委譲してピコネットの再構成を行う権限委譲手段とを備えたことを特徴としている。

## 【 0 0 2 2 】

ここで、ピコネットを構成する複数のスレーブを順番に仮マスタとして巡回させるためのスケジュールを作成するスケジュール作成手段と、このスケジュール作成手段により作成されたスケジュールを複数のスレーブに対して配布するスケジュール配布手段とを更に備えたことを特徴とすれば、クラスタであるピコネットの再構成にかかる時間を劇的に短縮し、現状では実質的に困難であったピコネットの再構成ができる点で好ましい。

また、不適切なマスタが選出されると、ピコネット全体の通信効率に直接、影響を与えてしまうが、複数のスレーブから仮マスタとして巡回した際の他の無線局との通信状態を受信する通信状態受信手段と、この通信状態受信手段によって受信された通信状態に基づいて、所定のスレーブに対してマスタとしての権限を委譲することを決定することを特徴とすれば、通信状態に応じて最も適切なスレーブに対して権限を委譲することができる点で優れている。

## 【 0 0 2 3 】

## 【発明の実施の形態】

以下、添付図面に示す実施の形態に基づいて本発明を詳細に説明する。

まず、クラスタを構成する各情報端末機器(ノード)の具体的な構成を説明する前に、本実施の形態が適用される通信の場としてのクラスタ構成について説明する。

図1は、本実施の形態にて実現されるクラスタヘッド交代によるクラスタ構成の最適化を説明するための図である。図1の①～⑤はクラスタを構成するノード(情報端末機器)であり、図の右側は最適化前のクラスタ構成を示し、図の左側は最適化後のクラスタ構成を示している。最適化前では、ノード⑤がクラスタヘッドであり、他はクラスタメンバである。このクラスタヘッドの仕事としては、クラスタの管理や通信路の維持等が中心である。

## 【 0 0 2 4 】

まず、図1の右側である最適化前にて、クラスタヘッドであるノード⑤が、ノード②への通信状態の異常を検出したものとする。そこで、ノード⑤は、ノード①,②,③,④と順番に仮のクラスタヘッドとし、仮のクラスタメンバ全てとの接

続電波状況を調査する。

図 2 は、各ノードにおける接続電波状況の一例を示した図であり、クラスタを構成する各ノードが、順番にクラスタヘッドとなった場合の通信状態を示している。図 2 に示すように、ノード⑤では、ノード②との通信状態が悪く、それ以外のクラスタメンバとの通信状態は良好であることを示している。図 2 に示す例では、ノード④がクラスタヘッドとなった場合に、各クラスタメンバとの通信状態が全て良好となっている。

#### 【 0 0 2 5 】

クラスタヘッドにおいては、通常の通信パケットのやり取りをモニタすることで、定期的に通信状態を算出することができる。一方、仮のクラスタヘッドにおいては、基本単位になるパケットを次々にクラスタメンバに送ることで、通信状態を計測することができる。Bluetoothの場合であれば、1.25ms に 1 パケットの往復テストが可能であり、7 個までのスレーブでは、1 秒も観測すれば、1 スレーブあたり 100 パケットの統計を取ることができる。ピコネットに属するスレーブノードが少ない場合は、更に短時間での観測が可能となる。

#### 【 0 0 2 6 】

その後、再度、ノード⑤がクラスタヘッドとなり、自らがクラスタヘッドである場合のクラスタメンバとの接続電波状況と、ノード①,②,③,④を仮のクラスタヘッドとした場合の接続電波状況とを比較し、ノード④がより適切であると判断される。この判断によって、クラスタヘッドをノード⑤からノード④に変更し、図 1 の左側である最適化後のクラスタ構成を得ることができる。この図 1 の左側では、ノード④がクラスタヘッドとなり、ノード⑤はクラスタメンバに変わることで、通信の不都合がなく、効率の良い通信を行うことが可能となる。

#### 【 0 0 2 7 】

ここで、クラスタヘッド交代のアルゴリズムとしては、例えば、電波強度が距離の 3 乗に反比例するものと仮定すると、距離 1 のときの電波強度を 1 として、距離 5 が通信可能限界で電波強度は 0.008 となる。このことから、例えば、ノードを距離 3 以内(電波強度 0.0370 以上)にできるようにマスタ(クラスタヘッド)を選ぶように構成することが可能である。また、クラスタヘッド交代の



条件を、例えば、距離4以上(電波強度0.0156以下)のノードがある(リンクが落ちそうである)。としたり、距離3以上(電波強度0.0370以下)のノードがあり、しかも全てのノードにおける電波強度の差が5倍以内である(クラスタヘッドが端にある場合)。等として仮定することも可能である。

## 【0028】

図3(a),(b)は、適性度の判定を、例えばスループットで行った場合の例を示すものである。このスループットとは、ある一定時間に送れるデータの量であり、図3(a)は最適化前のクラスタヘッドがノード⑤である場合を示し、図3(b)は最適化後でクラスタヘッドがノード④に変更された場合を示している。それぞれ、横軸はクラスタヘッドからの距離を示し、縦軸はスループットの比較レベルを示している。図3(a)に示す最適化前では、クラスタヘッド(ノード⑤)からの各クラスタメンバの距離が何れも遠く、スループットのレベルもかなり低くなっている。一方、最適化後の図3(b)では、クラスタヘッド(ノード④)からノード⑤までの距離は遠いものの、その他のクラスタメンバからの距離が近くなり、スループットも大きく改善されているのが理解できる。

## 【0029】

ブルートゥース(Bluetooth)においては、ピコネット(Piconet)が本実施の形態におけるクラスタに該当し、マスタ(Master)がクラスタヘッドに、また、スレーブ(Slave)がクラスタメンバに該当する。このBluetoothでは、リンクマネージャープrotocol(Link Manager Protocol)に相手の送信出力を上下させるコマンドLMP\_incr\_power\_reqとLMP\_decr\_power\_reqが用意されており、実質的にAGC(Automatic Gain Control)が働き、多くのデバイスについては適正受信レベルとなっている。ただし、マスタの受信状態が悪く、出力増を要求(LMP\_incr\_power\_req)してもスレーブはこれ以上出力レベルを上げられない(LMP\_max\_power)と返事をする場合がある。通常、このような場合には、相手のスレーブからも出力レベルを上げるように要求(LMP\_incr\_power\_req)されているにもかかわらず、すでにマスタにとって限界である(LMP\_max\_power)ことが多い。このような場合は、マスタを交換して、最大出力レベルを必要としないピコネット構成を試みる。

## 【0030】

また、マスタにおいて、スレーブからの受信レベルは正常であるのに、多くのスレーブから受信レベルが不適当であるとされる、非対称な場合も考えられる。これは、最大出力レベルの異なったデバイスが混在してピコネットを構成している場合に起こる。かかる場合には、このデバイスがマスタとして不適である可能性が高いので、マスタを交換して、より妥当なピコネット構成を試みる。Bluetoothの実装では、出力レベルの段階や制御は、各メーカーによって異なることから、出力レベルを知るインタフェースは提供せず、出力を増加または減少しようとするときに、すでに上限または下限であることを通知することしかできない。

#### 【 0 0 3 1 】

本実施の形態をBluetoothに適応した場合、ピコネットの再構成によって通信状態の確保と消費電力の削減を図ることができる。また、Bluetoothにおいては、良好な通信状態では、マルチスロットパケットをFEC (Forward Error Correction) なしで送信できるため、最大(point-to-pointの通信に換算した場合) 7 2 3 . 2 k b p s (DH5 パケット) の通信が可能であるが、通信状態が劣化すると、シングルスロットパケットをFEC付きで送信することになり、最大1 0 8 . 8 k b p s (2/3 FECあり、DM1 パケット) と1 5 %程度に低下してしまう。本実施の形態によって良好な通信状態を確保することにより、結果的にスループットを向上させることができる。Bluetoothでは、APIとして提供されるHCI (Host Controller Interface) で、Get\_Link\_QualityおよびRead\_RSSIのコマンドにより、特定リンクの状態を知ることができるが、それぞれの適正レンジの値は、Bluetoothのホストコントローラ(Host Controller)の実装によって異なるため、各製造会社のスペックを参照することになる。

#### 【 0 0 3 2 】

次に、クラスタを構成する情報端末機器(ノード)の構成から、本実施の形態を詳細に説明する。

図4は、本実施の形態における情報端末機器(ノード)の構成を説明するための機能構成図である。ここでは、制御装置としてクラスタヘッド適性度判定装置1 1、クラスタヘッド交代スケジュール作成装置1 2、およびスケジュール実行装置1 3を備えている。また、機能装置として、リンク状態適性度監視装置2 1、

リンク状態表配布装置 22、テストデータ送信装置 23、スケジュール表配布装置 24、リンク状態表受信装置 25、クラスタ再構成装置 26、クラスタヘッド適性度表管理装置 27、推奨クラスタヘッド決定装置 28、およびスケジュール表受信装置 29 を備えている。尚、図 4 において、実線は制御関係を示しており、波線はデータの流れを示している。

### 【0033】

このクラスタヘッド適性度判定装置 11 は、図 2 に示したような自らのノードとクラスタ内における他のノードとの接続電波状況を把握したリンク状態表 14 を備え、自らがクラスタヘッドとなった場合に稼働し、クラスタヘッドの交代を試みるか否かを判定している。クラスタヘッド交代スケジュール作成装置 12 は、クラスタ内における各ノードのスケジュール表 15 を保持し、クラスタヘッドを交代する際に各ノードにて同期した行動が取れるように、各ノード毎に、いつ、何をするのか、のプログラムを作成している。スケジュール実行装置 13 は、自ノードスケジュール表 16 に従い、必要な機能を実行している。

### 【0034】

リンク状態適性度監視装置 21 は、クラスタヘッドとクラスタメンバとのリンク状態を監視し、エラーレートなどの統計情報を収集する(リンク状態表 14 を作成する)機能を有する。作成されたリンク状態表 14 は、クラスタヘッド適性度判定装置 11 に送られる。リンク状態表配布装置 22 は、リンク状態適性度監視装置 21 で作成されたリンク状態表 14 を他のノードに対して配布する機能を備えている。テストデータ送信装置 23 は、仮クラスタヘッドになった場合に、各仮クラスタメンバへテストデータを送る機能を有する。スケジュール表配布装置 24 は、他のノードに対してスケジュール表 15 を送信する機能を有している。リンク状態表受信装置 25 は、リンク状態表 14 を受信する機能を有する。クラスタ再構成装置 26 では、Page ScanやPageが行われ、クラスタ構成が変更される。クラスタヘッド適性度表管理装置 27 では、各ノードにおいてリンク状態適性度監視装置 21 で測定した結果が蓄えられる。本来はクラスタヘッドでのみ管理されれば充分であるが、仮クラスタヘッドを一巡した後、もとのクラスタに復帰できるとは限らないので、念のため、全てのノードで保持することが効果的

である。推奨クラスタヘッド決定装置 28 は、各ノードをクラスタヘッドとした場合のリンク状態表 14 を並べてみて、リンク状態表 14 を評価し、順位付けする機能を備える。また、スケジュール表受信装置 29 は、他ノードよりスケジュール表を受信する機能を備えている。

#### 【0035】

図 5 は、本実施の形態におけるクラスタの最適化処理の流れを示したフローチャートである。まず、クラスタヘッドでは、クラスタヘッド適性度判定装置 11 を活性化させ、リンク状態適性度監視装置 21 による全てのクラスタメンバとの通信状態を把握して、リンク状態表 14 を作成する(ステップ 101)。そして、このリンク状態表 14 に基づいて、通信状態不良のノードがあるか否かが判断される(ステップ 102)。例えば、クラスタヘッドでは、クラスタメンバ毎にパケットエラーレートを記録し、この記録からクラスタ全体のエラーレートの平均値、標準偏差などを算出しクラスタヘッドとして適格であるか否かが判定される。特定の幾つかのクラスタメンバに対するエラーレートのみが高い場合や、全てのクラスタメンバに対するエラーレートが高い場合は、クラスタヘッドが不適格である場合が多い。ステップ 102 にて通信状態不良がないと判断される場合、即ち、クラスタが正常動作中である場合には、クラスタヘッドの交代を行う必要がなく、しばらくは現状のクラスタヘッドがクラスタヘッドとして通信に専念する(ステップ 103)。クラスタヘッド適性度判定装置 11 では、常に各ノードとの通信状態を監視しているリンク状態適性度監視装置 21 の情報をもとに、リンク状態表 14 を更新している。この通信状態不良がない場合には、他のノードであるクラスタメンバでは、特に何も行われぬ。

#### 【0036】

次に、ステップ 102 で通信状態不良があると判断される場合、即ち、クラスタヘッド適性度判定装置 11 にて、一部のノードとのリンク状態が健全ではないことが検出されると、クラスタヘッドの交代を試みる決断がなされる。このクラスタヘッドの交代は、クラスタ内の各ノードを仮クラスタヘッドとし、この仮クラスタヘッドとして動作している間のリンク状態表 14 が作成される。その後、この結果を集計して、相応しいクラスタヘッドを決定し、必要であればクラスタ

ヘッドの交代を行うことで実現される。

【0037】

このクラスタヘッドの交代作業に際し、クラスタヘッド交代スケジュール作成装置12によって、各ノード毎に、いつ、何をすべきかのスケジュール表15が作成される(ステップ104)。即ち、ここでは、仮クラスタヘッド評価のためのクラスタヘッド巡回プログラムであるスケジュール表15が作成される。この相応しいクラスタヘッドを選定するに際しては、一時的にせよクラスタヘッドの交代が伴うことから、クラスタヘッドの交代に伴うオーバーヘッドを削減するために、事前にどのタイミングでクラスタヘッドを交代するというスケジュール表15の作成が必要となる。このスケジュール表15の作成にあたっては、クラスタのノード間での時刻ずれがないことが前提となる。但し、一般に、クラスタメンバーはクラスタヘッドによって同期しており、例えば、Bluetoothでは、全てのノードはマスタのクロックに同期し、時刻のずれはない。また、スケジュール表15の作成では、仮クラスタヘッドの巡回の手順と、元のクラスタヘッドへの回復手順を定め、それぞれの各手順において、各ノードの果たすべき役割が時刻毎に記述されている。

【0038】

次に、スケジュール表配布装置24から各ノードに対して、現在のクラスタ構成を利用してスケジュール表15の配布が行われる(ステップ105)。同時に、クラスタヘッドによる不都合なリンク状態表14も、後で必要となる場合を考慮して、全てのクラスタメンバーに配布される。クラスタヘッドでは、自らのスケジュール表15をスケジュール実行装置13に自ノードスケジュール表16として格納し、各クラスタメンバーでは、クラスタヘッドから配布された自らのスケジュール表15を、各クラスタメンバーにおけるスケジュール実行装置13に自ノードスケジュール表16として格納する。

【0039】

ここで、例えば、クラスタを構成するノードがノードA～ノードFで、現状のクラスタヘッドがノードA(クラスタヘッドA)であり、ノードDとの通信に不都合があったとする。この場合、例えば、仮のクラスタヘッドをA→B→C→E→

F→Dのように巡回させてリンク状態が評価される。また、評価後は、通常クラスタヘッドAの現状に回復するものとするが、例えばノードAが移動していなくなる等の回復不可能な場合を考慮して、どのようなクラスタとして回復するのも順序付けしておくことが好ましい(例えば、A→B→C→E→F→Dの順等)。

#### 【0040】

この巡回として、例えば、5秒後から15秒ずつ、仮マスタをB(5秒～20秒)、C(20秒～35秒)、E(35秒～50秒)、F(50秒～65秒)、D(65秒～80秒)と循環させ、その後(80秒後)、クラスタヘッドAとする元のクラスタ構成に戻るものとする。尚、不幸にして戻れなかった場合は、それぞれのクラスタメンバは、自分をクラスタヘッドとして順次、クラスタを回復しようとする。例えば、90秒後までにBがAをクラスタヘッドとするクラスタに戻れなかった場合は、Bが90秒後にクラスタ回復を試み、100秒後までにCがAまたはBをクラスタヘッドとするクラスタヘッドに戻れなかった場合は、Cが100秒後にクラスタ回復を試み、以下同様に、Eは110秒後、Fは120秒後、Dは130秒後に、それぞれクラスタマスタとして他のメンバを迎えてクラスタを回復しようとする。つまり、元のクラスタヘッドAのスケジュール表15としては、5秒後、20秒後、35秒後、50秒後、65秒後にPage Scanを連続的に起動して仮クラスタヘッドのメンバになろうとし、80秒後には、逆に、元のクラスタメンバに対してPageを順次行い、クラスタメンバとして取り込み、元のクラスタ構成を回復するものとなる。一方、元のクラスタメンバBのスケジュール表15としては、5秒後には、全てのクラスタメンバA,C,D,E,FにPageを順次行い、仮クラスタを構成し、通信状態のテストを行い、15秒後までにはこの仮クラスタを解消し、更に、20秒後、35秒後、50秒後、65秒後には、Page Scanを連続的に起動し、他の仮クラスタヘッドのメンバになろうとし、80秒後には、また、Page Scanを行い、Aをクラスタヘッドとする元のクラスタ構成に戻ろうとする。ここで、90秒後までにAをクラスタヘッドとする元のクラスタ構成に戻れない場合は、Pageを起動し、自分をクラスタヘッドとし、クラスタの回復を試みるものとなる。

#### 【0041】

このとき、クラスタメンバにおいては、各々のノードにおけるスケジュール表受信装置 29 にてスケジュール表 15 を受信し、スケジュール実行装置 13 にセットされる。また、現状のクラスタヘッド(例えばノード A)におけるリンク状態表 14 も念のため送付されてくるので、仮クラスタヘッド巡回終了後に比較できるように、クラスタヘッド適性度表管理装置 27 に蓄えられる。

#### 【0042】

次に、スケジュール表 15 どおりにクラスタメンバが協調・同期して、仮クラスタヘッドを巡回させ、リンク状態を評価する(ステップ 106)。このとき、元のクラスタヘッド(ノード A)は、その巡回期間中、クラスタメンバとして動作する。仮クラスタヘッドの巡回は、ノード A 用のスケジュールに従い、Page Scan を行い、次々に仮のクラスタヘッドを変えていく。このとき、クラスタ再構成装置 26 は、Page Scan や Page を行いクラスタ構成を変更している。ここで、それぞれの仮クラスタに接続できた場合は、ノード A に対して仮クラスタヘッドからその時のリンク状態表 14 が送られてくるので、それをクラスタヘッド適性度表管理装置 27 に蓄えておく。接続できなかった場合は、後に別のクラスタヘッドに接続した時に、そのノードのクラスタヘッド適性度表管理装置 27 から受け取るものとする。仮クラスタでクラスタヘッドとして動作する各ノードは、クラスタ再構成装置 26 を起動して仮クラスタを構成し、テストデータ送信装置 23 を使用して各クラスタメンバへテストデータを送信し、リンク状態適性度監視装置 21 にてテストデータの送受信状態の表であるリンク状態表 14 を作成する。作成したリンク状態表 14 は、リンク状態表配布装置 22 によって各クラスタメンバへ通知すると同時に、自らのクラスタヘッド適性度表管理装置 27 にも蓄えておく。

#### 【0043】

次に、元のクラスタヘッドであるノード A は、自身をクラスタヘッドとした場合に比べてかなり優れたリンク状態表 14 があるか否かが判断される(ステップ 107)。即ち、今までに集めたノード A, B, C, ... F のリンク状態表 14 を、クラスタヘッド適性度表管理装置 27 から推奨クラスタヘッド決定装置 28 へ転送し、改善効果等が比較判断される。この判断の結果、かなり優れたリンク状態

表 1 4 が無い場合には、元のクラスタ構成に戻してそのまま落ち着き、現状のクラスタヘッドがしばらくクラスタヘッドとして通信に専念する(ステップ 1 0 3)。尚、クラスタヘッド適性度表管理装置 2 7 は、同じ不都合(例えば、ノード D とのリンク状態が不健全)が発生した場合に、クラスタヘッドの変更を試みても再度却下される可能性がある。そのために、例えば、他の不都合が発生するまで、この不都合の度合いが更に悪くなるまで、相当時間が経過するまで、等の条件で、この不都合を許容するように構成することができる。

#### 【 0 0 4 4 】

次に、ステップ 1 0 7 にてかなり優れたリンク状態表 1 4 がある場合には、元のクラスタ構成に戻った後に、クラスタヘッドが交代される。例えば、比較判断の結果、ノード C が優れていることを発見し、クラスタヘッド C に委譲する等である。このとき、現状のクラスタヘッドであるノード A は、クラスタヘッドを委譲するためのプログラムを作成して配布する(ステップ 1 0 8)。即ち、ノード A におけるクラスタヘッド交代スケジュール作成装置 1 2 は、仮クラスタヘッド巡回の時と同様に、各ノードで実行すべきスケジュール表 1 5 を作成し、スケジュール表配布装置 2 4 によって、各クラスタメンバに配達し、同時に、自らのスケジュール表 1 5 は自ノードスケジュール表 1 6 として、自らのスケジュール実行装置 1 3 に渡される。

このとき、クラスタヘッドを交代するにしても、同期をとって効率よく交代するために、最終的なクラスタヘッドとして C、それがだめなら A、それがだめなら B、E、F、D とすべてのノードに順序付けし、スムーズな変更をする必要がある。そこで、本実施の形態では、クラスタヘッドとして優れているノードの順番をクラスタヘッド交代スケジュール作成装置 1 2 へ通知するように構成している。

#### 【 0 0 4 5 】

より具体的に述べると、スケジュールとして、例えば、C, A, B, E, F, D の順にクラスタヘッドとして適しているとすれば、各々 1 0 秒後毎にクラスタヘッドとし、残りのノードをクラスタに取り込むように動作させることができる。例えば、C は 1 0 秒後から Page をして各々のノードを取り込んでクラスタを構成し



ようとする。Aは10秒後からPage ScanをしてCに取り込まれようとし、だめであれば20秒後から自らPageをし、他のノードを次々に取り込んでクラスタを構成しようとする。Bは10秒後からPage Scanをし、CまたはAのノードに取り込まれようとし、だめであれば自らが30秒後からPageをし、他のメンバを次々に取り込みクラスタを構成しようとする。このようにして、E,F,Dについても同様な手順が図られるように、スケジュール表15が作成される。

## 【0046】

各クラスタメンバは、クラスタヘッドより送られてきたスケジュール表15を受信し、自らのスケジュール実行装置13にセットする。スケジュール実行装置13では、クラスタ再構成装置26を使用しながらクラスタ構成を変更し、うまくクラスタが構成されるまで、スケジュールを実行する。これによって、最適なノードがクラスタヘッドとして設定される(ステップ109)。

## 【0047】

以上のような流れによって、最も効率が高いと判断されるノードをクラスタヘッドとして選択することが可能となるが、ステップ103に移る際に、現状のクラスタヘッドを用いた元のクラスタ構成に戻れない場合が考えられる。例えば、元のクラスタヘッドであるノードAが電源断や移動等によって機能しなくなった場合等である。このような場合には、クラスタメンバに事前に順位を付けておき、リカバリのためのクラスタヘッドとなる時刻と期間、特定のリカバリにおけるクラスタヘッドのクラスタメンバとなろうとする時刻と期間を登録しておき、元のクラスタに近い形で回復できるようにする。即ち、前述の仮クラスタヘッドの巡回と同様に、クラスタヘッド交代スケジュール作成装置12におけるクラスタヘッド交代のスケジュール表15に基づき、例えば、B,C,...の順にクラスタが回復される。このように構成することで、クラスタ構成にエラーが生じた場合であっても、問題なく動作させることが可能となる。

## 【0048】

尚、本実施の形態では、全てのクラスタメンバに対してクラスタヘッド適合検査を行い、また、全てのクラスタメンバがリカバリクラスタヘッドとなり得る場合について説明したが、クラスタメンバ個々の能力、過去の履歴などに応じて、

幾つかのクラスタメンバを除くことも可能である。この幾つかのクラスタメンバを除くことによって、効率化が図れる場合も考えられる。

## 【0049】

以上、詳述したように、本実施の形態によれば、クラスタの再構成にかかる時間を短縮するために、無線局(ノード)にかかわる情報を再構成以前に各無線局に配布し、無線局探索に必要な作業を軽減することができる。即ち、本実施の形態では、一時的、または最終的にクラスタヘッドを交代させるための手続きと、万一、クラスタヘッド交代作業中にエラーが発生した場合の復旧方法とを組として事前にスケジュールしておくように構成している。これによって、例えば、無線アドホック通信に特有な、無線局の移動や通信状態の不良に対しても、適切に対処することができる。

## 【0050】

更に、本実施の形態では、順番にクラスタヘッドを交代させていく前に、個々の構成無線局(ノード)に対して、クラスタヘッドとしてクラスタを構成する時刻と期間とを相互に確認し、同期させて交代させている。これによって、いずれかの段階でも、各無線局は、クラスタヘッドとして動作すべきか、またはどのクラスタヘッドに対するクラスタメンバとして動作すべきか、が決まっており、交代の最中にクラスタヘッドとして機能できない無線局が発生したり、接続できないクラスタメンバを持つクラスタヘッドが形成されたとしても、当初の設定された一定時間で自動的に回復することができる。このクラスタヘッドの交代のメカニズムは、最適クラスタヘッド探索の際におけるクラスタヘッド巡回の場合だけではなく、探索後の評価を目的として元のクラスタ構成に戻るときや、最適なクラスタへのクラスタヘッド委譲の際にも用いることが可能である。

## 【0051】

また、前述したように、Bluetoothでは、通信の開始に、無線局の探索のためのInquiryと、スレーブ局と接続を行うためのPageというプロセスが必要となり、標準的なプロセスでは、非常に多くの時間を必要としてしまう。しかしながら、本実施の形態を適用すれば、再構成を行う前にクラスタ所属の無線局の情報を各無線局に配布することで、Inquiryプロセスを不要とし、更に、Pageプロセス

にかかる時間も 2 0 m s 程度まで劇的に短縮することが可能となる。従って、現状では実質的に不可能な、クラスタ再構成を可能とし、通信効率の向上を図ることが可能となる。特に、Bluetoothでは、小規模のクラスタが重なってできおり、電波の干渉が起こり易く、従来の方式である、一度形成されたクラスタを解消して新たに探索をしてからクラスタを作る方法では、オーバーヘッドが余りにも大きくなる。しかしながら、本実施の形態によれば、同期させてクラスタを再構成することが可能となり、これらのオーバーヘッドを防止することができる。

#### 【0052】

更に、Bluetoothでは、1つのピコネット(クラスタ)では、1つのマスタ(クラスタヘッド)と7つまでの活動的なスレーブ(クラスタメンバ)から構成されるため、クラスタ内のメンバ数に8という上限があり、一般のアドホックネットワークよりも制約が強い。即ち、ピコネットは、8つまでの無線局しか扱えないことから、8つ以上の無線局が存在する場合に、たとえ全てが電波の届く範囲であったとしても、複数のピコネットをブリッジで繋ぐという構成をとる必要がある。しかしながら、本実施の形態を適用すれば、例えば、無線局の減少により2つのピコネットを併合しても良いときなど、動的にクラスタを再構成することが可能となり、即ち、複数のピコネットを対象とした分割、併合にも応用でき、Bluetoothにおけるアドホックネットワークの実現に際しても非常に有効である。

#### 【0053】

##### 【発明の効果】

以上詳述したように、本発明によれば、クラスタヘッドの不適格な状態を検出して、より良いクラスタヘッドを再選出することが可能となる。

##### 【図面の簡単な説明】

【図1】 本実施の形態にて実現されるクラスタヘッド交代によるクラスタ構成の最適化を説明するための図である。

【図2】 各ノードにおける接続電波状況の一例を示した図である。

【図3】 (a),(b)は、適性度の判定を、例えばスループットで行った場合の例を示す図である。

【図4】 本実施の形態における情報端末機器(ノード)の構成を説明するた

めの機能構成図である。

【図 5】 本実施の形態におけるクラスタの最適化処理の流れを示したフローチャートである。

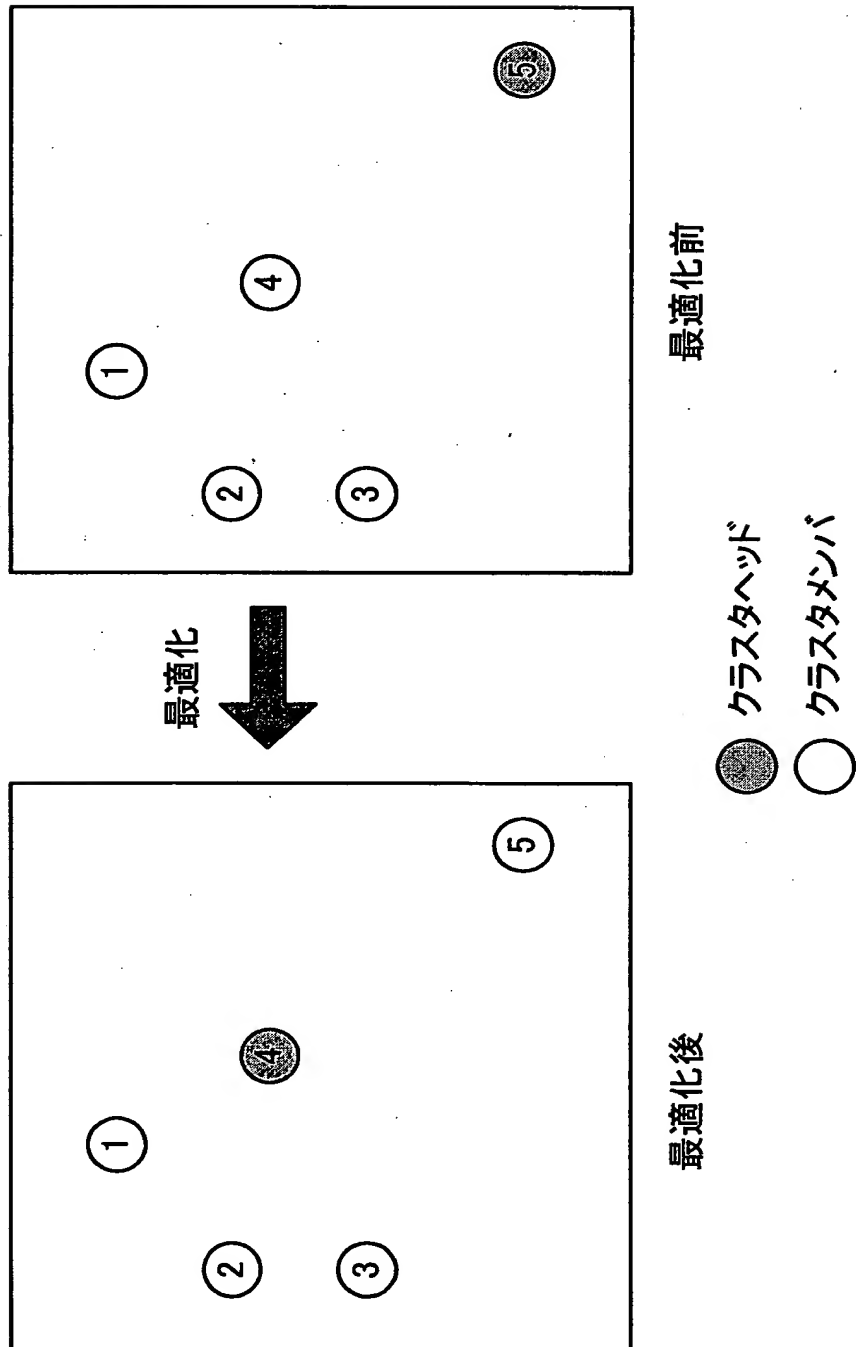
【符号の説明】

1 1 …クラスタヘッド適性度判定装置、1 2 …クラスタヘッド交代スケジュール作成装置、1 3 …スケジュール実行装置、1 4 …リンク状態表、1 5 …スケジュール表、1 6 …自ノードスケジュール表、2 1 …リンク状態適性度監視装置、2 2 …リンク状態表配布装置、2 3 …テストデータ送信装置、2 4 …スケジュール表配布装置、2 5 …リンク状態表受信装置、2 6 …クラスタ再構成装置、2 7 …クラスタヘッド適性度表管理装置、2 8 …推奨クラスタヘッド決定装置、2 9 …スケジュール表受信装置

【書類名】

図面

【図 1】



【図 2】

ノード⑤  
接続電波状況

① Good

② No good

③ Good

④ Good

ノード①  
接続電波状況

② Good

③ Good

④ Good

⑤ No good

ノード②  
接続電波状況

① Good

③ Good

④ Good

⑤ No good

ノード③  
接続電波状況

① Good

② Good

④ Good

⑤ No good

ノード④  
接続電波状況

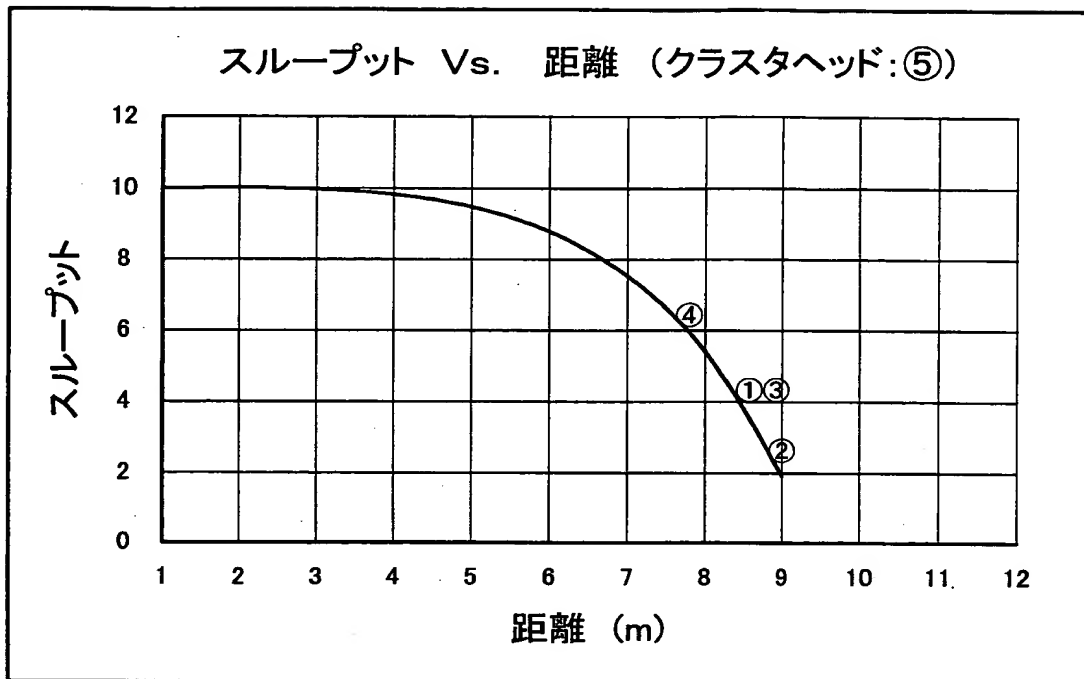
① Good

② Good

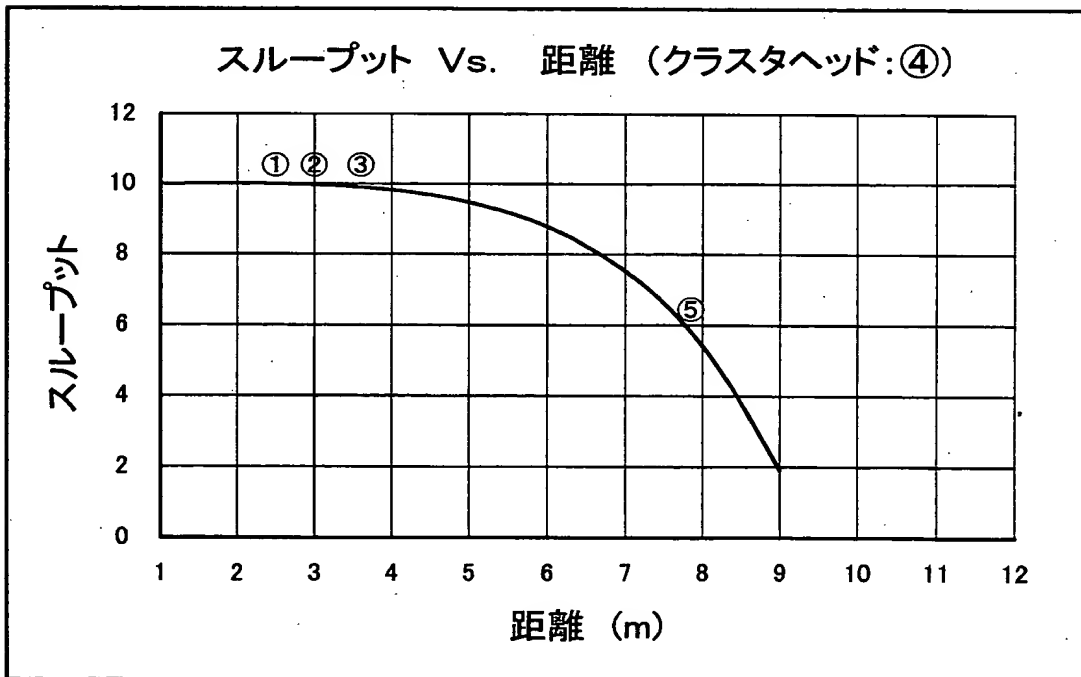
③ Good

⑤ Good

【図 3】

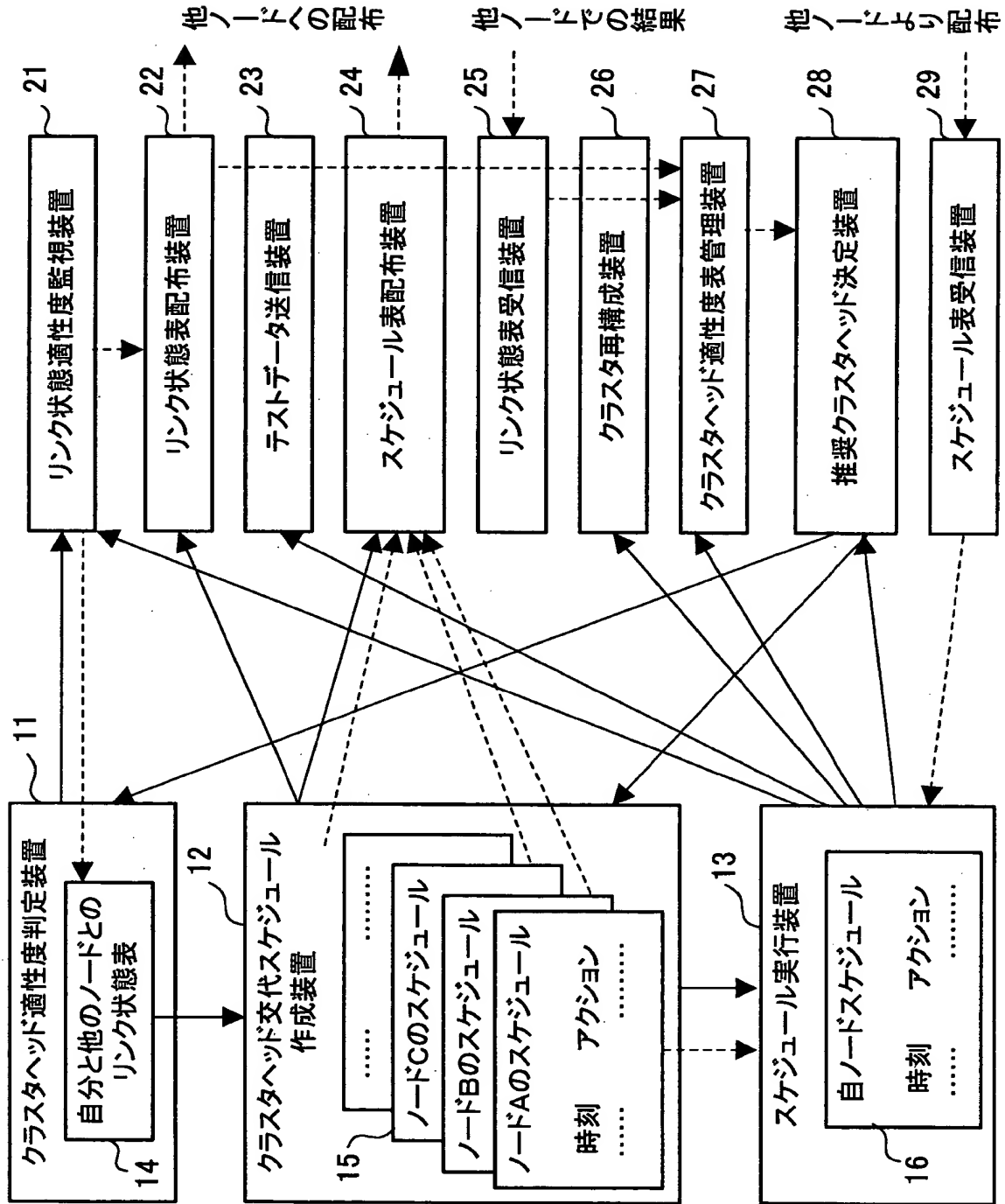


(a)



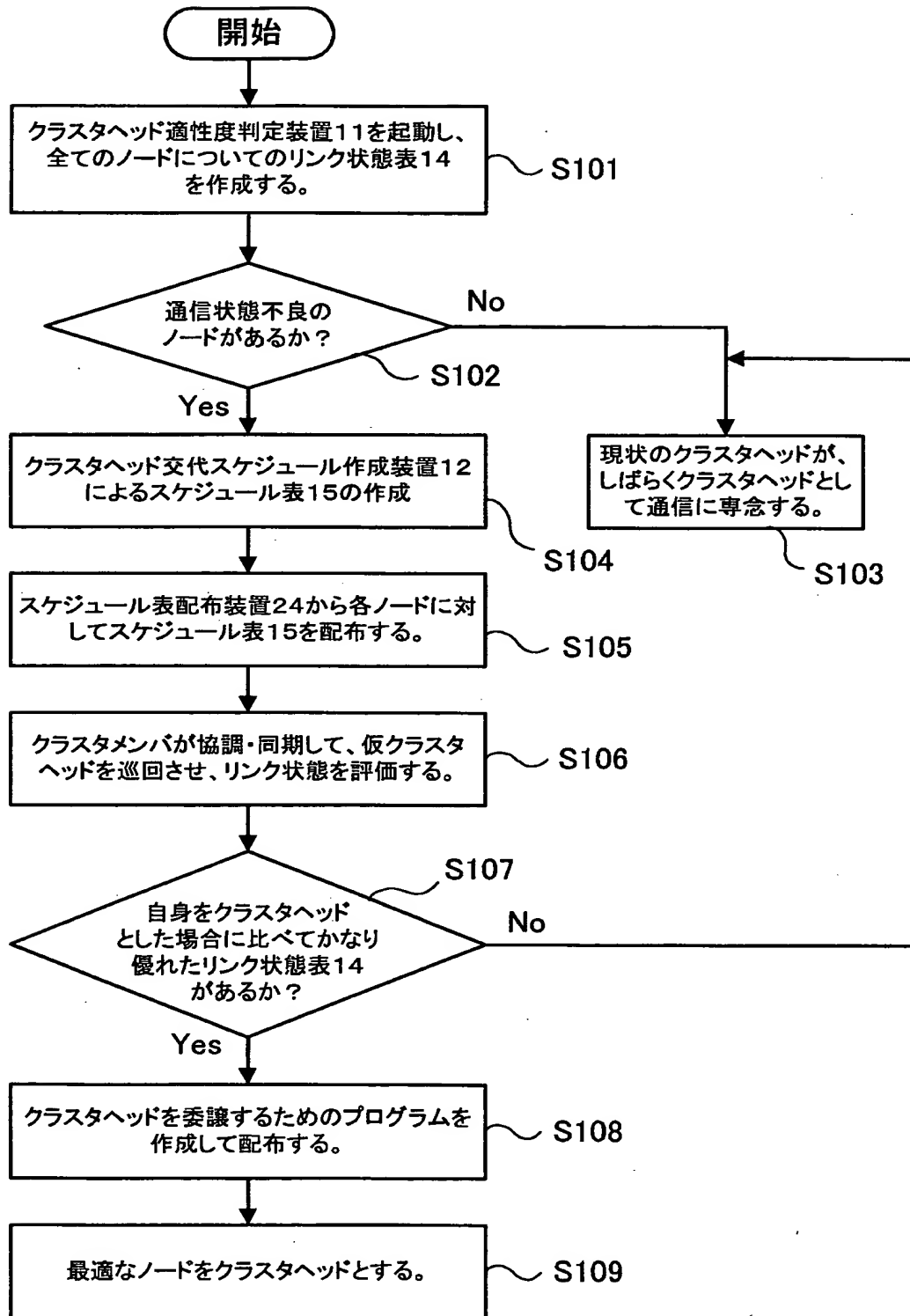
(b)

【図 4】





【図 5】



【書類名】                      要約書

【要約】

【課題】    無線アドホック通信において、ネットワーク通信を自動的かつ最適に行う。

【解決手段】    クラスタを構成する複数のノードの1つとして構成可能であり、この複数のノードの中でクラスタヘッドとして残りのノードであるクラスタメンバとの通信を可能とする通信端末であって、クラスタメンバとのリンク状態を把握するクラスタヘッド適性度判定装置11と、クラスタメンバを順番に仮クラスタヘッドとして巡回させるためのスケジュール表15を作成するクラスタヘッド交代スケジュール作成装置12と、クラスタメンバが仮クラスタヘッドとなった場合における他のノードとのリンク状態を認識するリンク状態適性度監視装置21と、把握されたリンク状態と認識されたリンク状態とに基づいて、クラスタを再構成するクラスタ再構成装置26とを備える。

【選択図】                      図4

## 認定・付加情報

|         |                  |
|---------|------------------|
| 特許出願の番号 | 特願 2000-205724   |
| 受付番号    | 50000853096      |
| 書類名     | 特許願              |
| 担当官     | 濱谷 よし子 1614      |
| 作成日     | 平成 12 年 8 月 22 日 |

### <認定情報・付加情報>

#### 【特許出願人】

|          |                                    |
|----------|------------------------------------|
| 【識別番号】   | 390009531                          |
| 【住所又は居所】 | アメリカ合衆国 10504、ニューヨーク州 アーモンク (番地なし) |
| 【氏名又は名称】 | インターナショナル・ビジネス・マシーンズ・コーポレーション      |

#### 【代理人】

|          |   |
|----------|---|
| 【識別番号】   | 100086243                                   |
| 【住所又は居所】 | 神奈川県大和市下鶴間 1623 番地 14 日本アイ・ビー・エム株式会社 大和事業所内 |
| 【氏名又は名称】 | 坂口 博  |

#### 【復代理人】

|          |  |
|----------|--|
| 【識別番号】   | 申請人                                      |
| 【識別番号】   | 100104880                                |
| 【住所又は居所】 | 東京都港区赤坂 5-4-11 山口建設第 2 ビル 6 F セリオ国際特許事務所 |
| 【氏名又は名称】 | 古部 次郎                                    |

#### 【選任した代理人】

|          |   |
|----------|---|
| 【識別番号】   | 100091568                                   |
| 【住所又は居所】 | 神奈川県大和市下鶴間 1623 番地 14 日本アイ・ビー・エム株式会社 大和事業所内 |
| 【氏名又は名称】 | 市位 嘉宏                                       |

#### 【選任した代理人】

|          |   |
|----------|---|
| 【識別番号】   | 100106699                                 |
| 【住所又は居所】 | 神奈川県大和市下鶴間 1623 番 14 日本アイ・ビー・エム株式会社大和事業所内 |
| 【氏名又は名称】 | 渡部 弘道                                     |

#### 【選任した復代理人】

|        |           |
|--------|-----------|
| 【識別番号】 | 100100077 |
|--------|-----------|

次頁有

認定・付加情報（続き）

【住所又は居所】 東京都港区赤坂 5-4-11 山口建設第2ビル  
6F セリオ国際特許事務所  
【氏名又は名称】 大場 充

出 願 人 履 歴 情 報

識別番号 [390009531]

1. 変更年月日 2000年 5月16日  
[変更理由] 名称変更  
住 所 アメリカ合衆国10504、ニューヨーク州 アーモンク (番地なし)  
氏 名 インターナショナル・ビジネス・マシーンズ・コーポレーション